

บทที่ 3

ภาพถ่ายทางอากาศ

ภาพถ่ายทางอากาศ (aerial photograph) เป็นภาพที่ถ่ายจากทางอากาศในระบบทางอ้อม โดยวิธีการเอากล้องถ่ายรูปติดไปกับอากาศยาน แล้วบินไปเหนือภูมิประเทศบริเวณที่จะทำการถ่ายภาพ แล้วเปิดหน้ากล้อง เพื่อปล่อยให้แสงสะท้อนจากสิ่งต่างๆ ที่ปรากฏอยู่ในภูมิประเทศเบื้องล่าง เข้าสู่เลนส์กล้องถ่ายรูปไปจนถึงแผ่นฟิล์ม จุดที่เปิดหน้ากล้องต้องเป็นไปตามตำแหน่ง ทิศทาง และความสูงของการบินที่ได้วางแผนไว้ก่อนแล้ว หลังจากนั้น จึงนำฟิล์มไปล้างและอัด ก็จะได้ภาพซึ่งมีรายละเอียดต่างๆ บนพื้นที่ภูมิประเทศในบริเวณที่ทำการถ่ายรูปนั้นปรากฏอยู่

การประยุกต์ใช้ภาพถ่ายทางอากาศ

การแปลภาพถ่ายทางอากาศสามารถนำไปประยุกต์ใช้ได้หลายสาขา ที่ใช้กันมาก คือ การใช้เป็นพื้นฐาน ในการแปลสภาพการใช้ที่ดิน และทำแผนที่การเปลี่ยนแปลงการใช้ที่ดินในเวลาต่างๆ ในบางประเทศที่กำลังพัฒนา ที่ไม่มีข้อมูลในด้านประชากร หรือทรัพยากร ภาพถ่ายสามารถนำไปใช้ในการคาดคะเนจำนวนประชากรให้ถูกต้องมากขึ้น โดยการคาดคะเนจาก จำนวน และความหนาแน่นของบ้านเรือน ภาพถ่ายทางอากาศยังช่วยในการจัดการเกี่ยวกับการขนส่ง โดยการจำแนกชนิดของรถ การไหลของรถ ปัญหาการจอดรถบนถนนในเมือง หรือคาดคะเนสถานที่จอดรถ และอื่นๆ

ภาพถ่ายทางอากาศมีส่วนอย่างมาก ในการคำนวณความเสียหายหลังการเกิดสาธารณภัยต่างๆ เช่น หลังน้ำท่วม แผ่นดินไหว มีส่วนช่วยในการบรรเทาสาธารณภัย บริษัทประกันภัยใช้ในการคำนวณเพื่อจ่ายค่าชดเชยให้แก่ผู้เสียหายต่างๆ

การแปลภาพถ่ายทางอากาศ ใช้กันมากในงานเกี่ยวกับการจัดผังเมือง และกำหนดพื้นที่เพื่อเป็นสถานที่ราชการ หรือการทำธุรกิจ เช่น สถานที่ตั้งโรงเรียน ห้องสมุด และอื่นๆ โดยการกำหนดหลักเกณฑ์ต่างๆ ซึ่งใช้ในการกำหนดพื้นที่ที่ต้องการ ในทำนองเดียวกันการแปลภาพถ่ายทางอากาศ ยังช่วยในการคัดเลือกพื้นที่ที่ควรหลีกเลี่ยงได้ในการวิเคราะห์เบื้องต้น เช่น จำแนกพื้นที่ที่ไม่อาจนำไปพัฒนาได้ ซึ่ง ได้แก่ พื้นที่ที่มีความลาดชันสูง พื้นที่ที่เป็นดินอินทรีย์ บริเวณกันชนแม่น้ำ ชายฝั่ง พื้นที่ที่มีความอ่อนไหวทางด้านนิเวศ พื้นที่ที่มีความขัดแย้งในการใช้ที่ดิน พื้นที่ที่เป็นเกษตรชั้น 1 หรือ ชั้น 2 ผู้แปลภาพถ่ายที่มีประสบการณ์ สามารถกำหนดพื้นที่จำกัดเหล่านี้ได้อย่างรวดเร็วในภาพถ่าย ถึงแม้ว่าในปัจจุบันได้มีการใช้เทคนิคทางด้านสารสนเทศทางภูมิศาสตร์มาใช้ในงานแบบนี้กันมาก แต่การแปลโดยตรงจากภาพถ่าย บ่อยครั้งจะทำได้รวดเร็วกว่าการใช้เวลาไปพัฒนาฐานข้อมูลใหม่

ความได้เปรียบของการใช้ภาพถ่ายทางอากาศเมื่อเทียบกับ การสำรวจในภาคสนาม

- การวัดจากภาพถ่ายง่ายกว่าการทำงานรังวัดในภาคสนาม โดยเฉพาะอย่างยิ่งในพื้นที่ห่างไกลและกันดาร
- ภาพถ่ายทางอากาศทำให้เห็นความสัมพันธ์ของพื้นที่ ที่ซึ่งโดยปกติจะมองไม่เห็นในภาคพื้นดิน
- การใช้ภาพจะลดค่าใช้จ่ายได้อย่างมากในการทำงานภาคสนาม พร้อมทั้งสามารถขยายพื้นที่และความรวดเร็วในการทำแผนที่ขนาดใหญ่
- การใช้ภาพถ่ายต้องคำนึงถึงอยู่เสมอว่าบริเวณขอบภาพจะมีมาตราส่วน และตำแหน่งที่

คลาดเคลื่อนจากความเป็นจริงบ้าง

แนวทางในการศึกษาภาพถ่ายทางอากาศแบ่งได้เป็น 2 แนวทาง คือ

1. Photogrammetry : เป็นศาสตร์ที่ทำให้ได้มาซึ่งการวัดวัตถุต่างๆ จากภาพถ่ายได้อย่างถูกต้องและเชื่อถือได้ ดังนั้น วัตถุประสงค์หลัก คือ การวัด และการคำนวณจากภาพถ่าย
2. Photo interpretation : เป็นการจำแนกและสกัดความหมายจากวัตถุที่เห็นในภาพถ่าย ดังนั้น วัตถุประสงค์หลัก คือ การแปลความหมายจากภาพ

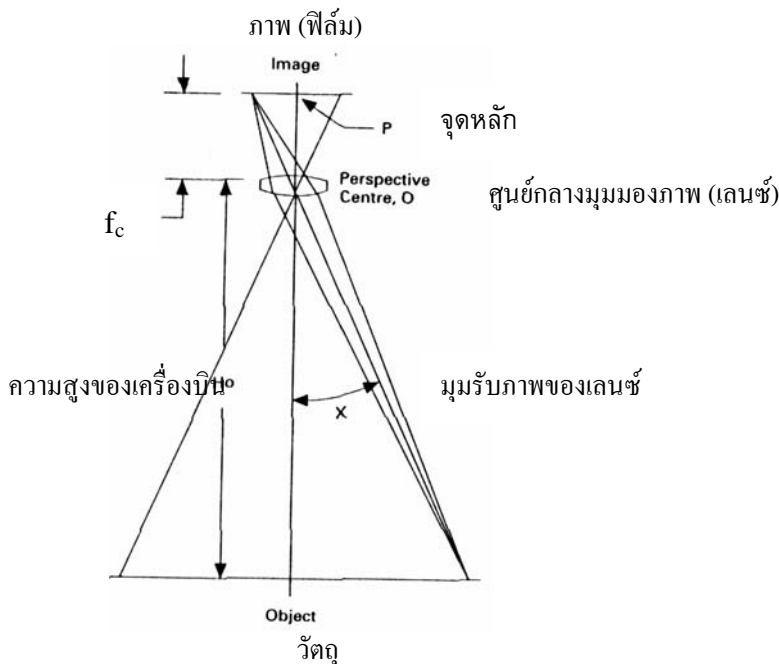
ความรู้ต่างๆ จากประสบการณ์ และการปฏิบัติมีความสำคัญต่อการแปลภาพมาก

ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับอุปกรณ์การถ่ายภาพทางอากาศ

เราสามารถที่จะได้ข้อมูลหลายอย่างจากภาพถ่ายทางอากาศ ถ้าเราทราบองค์ประกอบ และที่มาของภาพนั้นๆ องค์ประกอบต่างๆ ที่ควรจะต้องรู้เกี่ยวกับภาพถ่ายทางอากาศ คือ กล้อง (เลนส์ ความยาวโฟกัสของเลนส์ มุมรับภาพของกล้อง) และฟิล์มที่ใช้ถ่ายภาพ

เลนส์นูน เป็นเลนส์ที่ใช้ในกล้องถ่ายภาพ ซึ่งสามารถรวมแสง แล้วโฟกัสลงบนฟิล์ม เพื่อให้ได้ภาพคมชัด และรูปร่างเหมือนกับวัตถุเดิมมากที่สุด

ความยาวโฟกัสของเลนส์ (f_c , รูปที่ 3.1) หมายถึง ระยะจากจุดกึ่งกลางของเลนส์ถึงแผ่นฟิล์ม หรือแผ่นภาพ เมื่อกำลังโฟกัสไปยังจุดอนันต์ หรือแสงนั้นมาจากจุดที่เกือบขนานกับหน้าเปิดของเลนส์



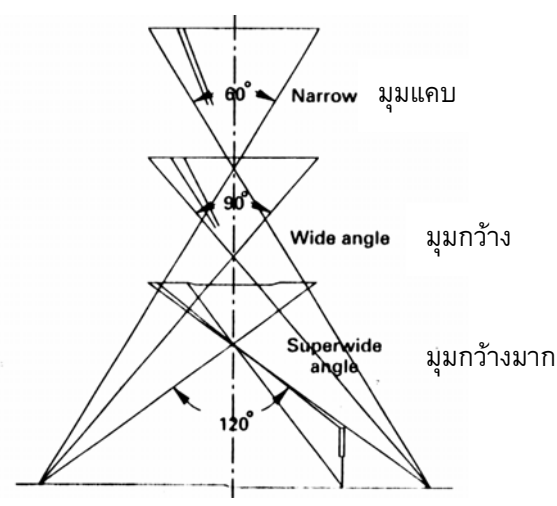
รูปที่ 3.1 ความสัมพันธ์ทางด้านการวัดจากภาพที่ถ่ายด้วยกล้องที่สมบูรณ์แบบ
ที่มา : McCloy, 1995

มุมรับภาพของเลนส์ กล้องถ่ายภาพทางอากาศจะถูกออกแบบตาม มุมรับภาพของเลนส์ เป็นแบบ มุมแคบ (narrow angle) มุมธรรมดา (normal angle) มุมกว้าง (wide angle) และมุมกว้าง

มาก (super wide angle) ขึ้นอยู่กับมุมรับภาพของเลนส์ ตามตารางที่ 3.1 จะเห็นว่าเมื่อมุมรับภาพของเลนส์เพิ่มขึ้น ถ้าต้องการภาพที่มีขนาดเท่าเดิม ความยาวโฟกัสของเลนส์จะลดลง และถ้าต้องการภาพที่มีมาตราส่วนเดิม ความสูงของเครื่องบินจะต้องลดลง ดังในรูปที่ 3.2 จะเห็นว่าเมื่อความสูงของเครื่องบินคงที่ กล้องที่มีความยาวโฟกัสสั้น จะสามารถถ่ายคลุมพื้นที่ได้กว้างกว่ากล้องที่มีความยาวโฟกัสยาว การเลือกใช้เลนส์ที่มีความยาวโฟกัสต่างกัน ขึ้นอยู่กับจุดประสงค์ที่แตกต่างกัน ความยาวโฟกัสยิ่งสั้น หรือมุมรับภาพของกล้องยิ่งกว้าง มีผลทำให้ความคลาดเคลื่อนทางตำแหน่งของรายละเอียดบนภาพ อันเนื่องจากความสูงต่ำของสภาพภูมิประเทศ (relief displacement) ยิ่งมากขึ้น ความยาวโฟกัสที่ใช้นั้นทั่วไปสำหรับงานถ่ายภาพทางอากาศเพื่อทำแผนที่ คือ ขนาด 6 นิ้ว (ประมาณ 150 มิลลิเมตร) ความยาวโฟกัสของเลนส์ดังกล่าว ทำให้ได้ภาพที่มีการผสมผสานกันระหว่างการโยงยืดทางเรขาคณิต และมาตราส่วนของภาพถ่ายสำหรับการทำแผนที่ได้เป็นอย่างดี

ตารางที่ 3.1 ความสัมพันธ์ระหว่างความยาวโฟกัสและมุมรับภาพของเลนส์

การจำแนก	ความยาวโฟกัส (ภาพขนาด 23 ซม. X 23 ซม.)	มุมรับภาพ
มุมแคบ	12 นิ้ว = 304.8 มิลลิเมตร	น้อยกว่า 60°
มุมธรรมดา	8 1/4 นิ้ว = 209.5 มิลลิเมตร	60° ถึง 75°
มุมกว้าง	6 นิ้ว = 152.4 มิลลิเมตร	75° ถึง 100°
มุมกว้างมาก	3 1/2 นิ้ว = 88.9 มิลลิเมตร	มากกว่า 100°



รูปที่ 3.2 ความสัมพันธ์ระหว่างกล้องที่มีมุมรับภาพแตกต่างกัน
ที่มา : McCloy, 1995

1. เลนส์มุมแคบ เหมาะสำหรับการบินถ่ายภาพในระดับความสูงไม่มาก เพื่อให้ได้ภาพถ่ายมาตราส่วนใหญ่ ภาพที่ได้ใช้ในการทำแผนที่ตัวเมืองที่มีบ้านเรือนหนาแน่น หรือใช้ถ่ายภาพป่าไม้ เพื่อนำภาพมาใช้ในการรังวัดในกิจการป่าไม้ นอกจากนี้ยังเหมาะสม สำหรับการถ่ายภาพใน

บริเวณที่มีสภาพพื้นที่สูงต่ำแตกต่างกัน (rolling area) เพื่อนำภาพถ่ายมาทำภาพต่อ (mosaic) หรือทำแผนที่ภาพถ่าย (photo map) ข้อดีของเลนส์มุมแคบ คือ ช่วยลดความคลาดเคลื่อนในทางตำแหน่งของรายละเอียดบนภาพถ่าย อันเนื่องมาจากความสูงต่ำของภูมิประเทศ ได้มากกว่าเลนส์ชนิดอื่น ส่วนข้อเสียของเลนส์มุมแคบ คือ ภาพถ่ายที่ได้ครอบคลุมพื้นที่ได้น้อย ในขณะที่ระดับความสูงของการบินถ่ายภาพเท่ากัน

2. เลนส์มุมกว้าง นิยมใช้ถ่ายภาพเพื่อใช้ในการผลิตแผนที่ภูมิประเทศ ทั้งแผนที่มาตราส่วนใหญ่ และมาตราส่วนเล็ก รวมทั้งงานรังวัดจากภาพถ่ายทางอากาศ และงานแปลภาพในกิจการอื่นๆ

3. เลนส์มุมกว้างมาก สามารถถ่ายภาพครอบคลุมพื้นที่ได้บริเวณกว้าง ด้วยภาพจำนวนน้อย ประหยัดเวลาและค่าใช้จ่าย แต่ภาพที่ได้มีมาตราส่วนเล็ก และความคลาดเคลื่อนในทางตำแหน่งของรายละเอียดในภาพ อันเนื่องมาจากความสูงต่ำของสภาพภูมิประเทศ มีมากกว่ากล้องชนิดอื่นๆ โดยเฉพาะบริเวณขอบภาพจะสังเกตเห็นได้ง่าย เช่น จะเห็นภาพต้นไม้เอนเข้าหาจุดศูนย์กลางภาพ เลนส์ชนิดนี้ไม่เหมาะต่อการนำไปใช้ถ่ายภาพบริเวณที่เป็นป่าไม้ หรือบริเวณตัวเมืองที่มีตึกสูงๆ เพราะความสูงของต้นไม้ หรืออาคารจะทอดตัวบังรายละเอียดอื่นๆ และภาพถ่ายดังกล่าวไม่เหมาะแก่การนำมาใช้ในการทำภาพต่อหรือใช้ในการทำแผนที่

ฟิล์ม กล้องที่ใช้ถ่ายภาพเป็นกล้องแบบเฟรม (frame camera) โดยทั่วไปใช้ฟิล์มขนาด 24 เซนติเมตร x 24 เซนติเมตร ดังนั้น ภาพที่ได้จึงมีขนาด 23 เซนติเมตร x 23 เซนติเมตร ฟิล์ม 1 ม้วนปกติจะยาวประมาณ 30 – 150 เมตร ฟิล์มมีส่วนประกอบที่สำคัญ 2 ส่วน คือ แผ่นฉาบน้ำยาสารเคลือบไวแสง (emulsion) และฐาน (base) ที่ใช้รองรับแผ่นฉาบน้ำยา สารเคลือบไวแสงประกอบด้วยเกลือของเงินเฮไลด์ (silver halide salt) ที่ไวต่อแสง ซึ่งเปรียบเสมือนตัวบันทึกภาพ และมีกำลังแยกภาพสูง ส่วนฐานชนิดที่มีประสิทธิภาพสูงจะทำให้ฟิล์มมีความคงตัว และยืดหดตัวน้อย ฟิล์มโดยทั่วไปมี 4 ชนิด ได้แก่

- ฟิล์มขาวดำธรรมดา (panchromatic) เป็นฟิล์มมาตรฐานที่ใช้สำหรับภาพถ่ายทางอากาศ ฟิล์มนี้จะไวต่อช่วงแสง ตั้งแต่อุลตราไวโอเล็ต จนถึงช่วงคลื่นที่ตามองเห็น ซึ่งใช้มากในงานรังวัดจากภาพถ่าย และงานแปลความหมายจากภาพถ่าย ฟิล์มชนิดนี้ให้ความแม่นยำสูงและราคาถูก

- ฟิล์มขาวดำอินฟราเรด (black and white infrared film) ฟิล์มชนิดนี้ไวต่อช่วงคลื่นที่ตามองเห็น จนถึงช่วงคลื่นอินฟราเรดใกล้ (900 นาโนเมตร) ฟิล์มนี้ปกติใช้ในการบันทึกคลื่นอินฟราเรดใกล้ ดังนั้น จึงต้องมีแผ่นกรองแสงที่ไม่ให้คลื่นที่มีความยาวน้อยกว่า 700 นาโน-เมตร ส่องผ่านเข้ามาสู่ฟิล์ม ส่วนใหญ่ใช้ในงานเฉพาะที่เกี่ยวกับการสำรวจชนิดของพืชพรรณต่างๆ

- ฟิล์มสี (color film) ฟิล์มนี้ประกอบด้วยสารเคลือบ 3 ชั้น แต่ละชั้นบันทึกพลังงานแสงนำเงินเขียว และ แดง ตามลำดับ แต่ละชั้นของฟิล์มประกอบด้วยสีย้อม (dye) สีเหลือง (yellow) สีชมพู-ม่วง (magenta) และสีฟ้า (cyan) ตามลำดับ ฟิล์มนี้ไวต่อแสงที่อยู่ในช่วงคลื่นที่ตามองเห็น และเมื่อฟิล์มถูกนำไปอัดด้วยลำดับสีตามช่วงคลื่นนี้ ก็จะได้ภาพถ่ายที่เหมือนกับที่ตามนุษย์มองเห็น ซึ่งเรียกว่า ภาพสีจริง และการกระทำที่ไม่อยู่ในหลักเกณฑ์นี้ จะได้ภาพถ่ายที่มีสีผิดธรรมชาติ

- ฟิล์มสีผิดธรรมชาติ (false color film) เป็นฟิล์มสีอีกชนิดหนึ่ง แต่ต่างจากฟิล์มสีธรรมดาตรงที่ฟิล์มนี้มีน้ำยาที่ไวต่อแสงอินฟราเรดซึ่งตามนุษย์มองไม่เห็นฉาบอยู่ด้วย ที่เรียกว่า ฟิล์มสีผิดธรรมชาติ เพราะฟิล์มที่ผลิตขึ้นนี้ใช้บันทึกพลังงานคลื่นในช่วงคลื่นที่ตามองเห็นและตามองไม่เห็น (อินฟราเรดใกล้) เมื่อนำภาพมาอัดเป็นภาพสีที่ตามองเห็นจึงได้ภาพสีที่ผิดไปจากธรรมชาติ

ชนิดของภาพถ่ายทางอากาศ

ภาพถ่ายทางอากาศที่เป็นภาพถ่ายตั้ง (vertical photographs) ได้จากการถ่ายรูปด้วยกล้องที่ติดตั้งให้แนวแกนกล้องขนานกับแนวตั้งมากที่สุด ถ้าแกนกล้องขณะถ่ายภาพอยู่ในแนวตั้งจริง ระนาบภาพจะขนานกับระนาบของพื้นที่ และภาพที่ได้เรียกว่า ภาพตั้งจริง (truly vertical) ถ้าแกนกล้องเอียงไม่เกิน 3° ในขณะที่ถ่ายภาพเรียกว่า ภาพถ่ายใกล้ตั้ง (near vertical) ภาพถ่ายประเภทนี้นิยมใช้กันอย่างกว้างขวางทั้งงานการรังวัดจากภาพถ่าย และงานแปลความหมายในกิจการต่างๆ ภาพถ่ายอีกชนิด คือ ภาพถ่ายเฉียง (oblique photographs) เป็นภาพถ่ายที่ได้จากกล้องที่ติดตั้งแนวแกนกล้องเฉียงจากแนวตั้งไปทางด้านข้างลำตัวของเครื่องบิน $3^{\circ} - 90^{\circ}$ แบ่งออกเป็นภาพเฉียงสูง (high oblique) ซึ่งจะปรากฏแนวขอบฟ้าในภาพ และภาพถ่ายเฉียงต่ำ (low oblique) ซึ่งจะไม่ปรากฏเส้นแนวขอบฟ้าให้เห็น

ข้อดีของภาพถ่ายตั้งเมื่อเทียบกับภาพถ่ายเฉียง ภาพถ่ายทางอากาศที่ใช้ในการสำรวจที่แม่นยำจะใช้ภาพถ่ายตั้งหรือภาพเกือบตั้ง ภาพถ่ายตั้งจะง่ายต่อการแปลความหมาย ทั้งนี้เนื่องจากมาตราส่วนคงที่ และรายละเอียดต่างๆ ในภาพ เช่น สิ่งก่อสร้าง ภูเขา จะไม่บังสิ่งอื่นในบริเวณด้านหลังเหมือนภาพถ่ายเฉียง นอกจากนี้ภาพถ่ายตั้งยังสามารถใช้ดูภาพเป็นแบบสามมิติได้ด้วย การวัดทิศทางในภาพถ่ายตั้งทำได้ง่าย และถูกต้องมากกว่า ทิศทางหรือมุมที่วัดได้จะให้ผลใกล้เคียงกับที่วัดจากแผนที่ ในบางกรณีภาพถ่ายตั้งสามารถใช้เป็นแผนที่ได้ ถ้ามีการเติมระบบกริด และข้อมูลอื่นๆ ลงไป

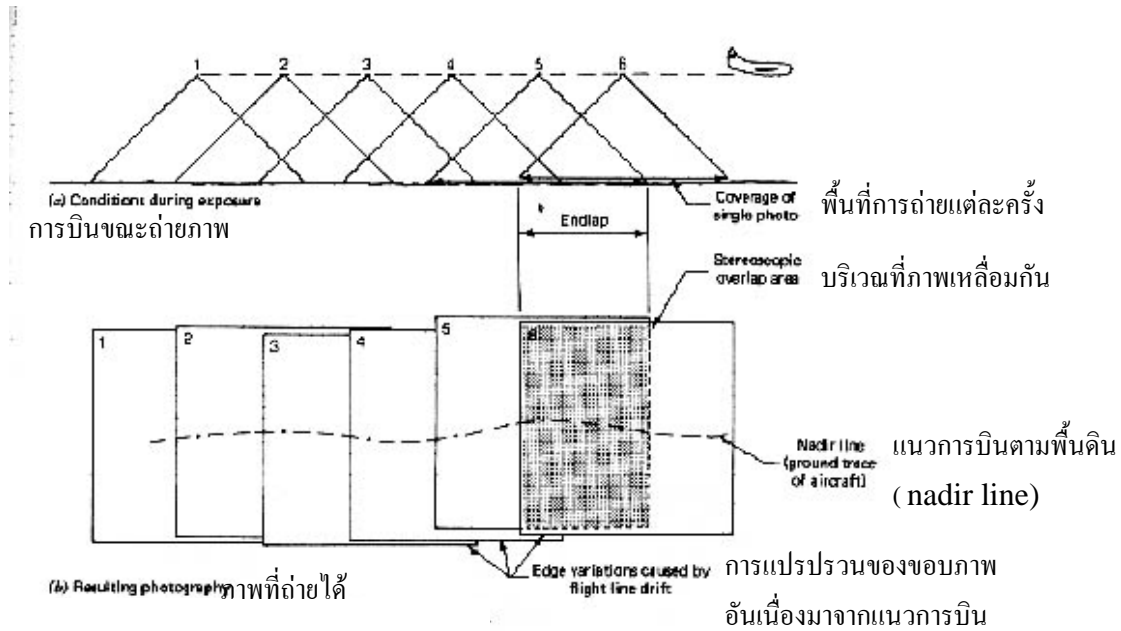
ข้อดีของภาพถ่ายเฉียงเมื่อเทียบกับภาพถ่ายตั้ง ภาพถ่ายเฉียงสามารถครอบคลุมพื้นที่ได้มากกว่า เมื่อถ่ายภาพจากความสูงเท่ากัน และใช้เลนส์ที่มีความยาวโฟกัสของกล้องเท่ากัน ในบริเวณพื้นที่ที่มักจะถูกเมฆปกคลุมอยู่เสมอ การถ่ายเฉียงอาจจะได้ภาพที่ชัดเจนพอสมควร ภาพถ่ายเฉียงจะดูเป็นสภาพธรรมชาติ และรู้สึกคุ้นเคยมากกว่า เพราะเหมือนกับการมองจากที่สูง และสามารถมองเห็นรายละเอียดหรือวัตถุบางอย่าง ที่ไม่สามารถมองเห็นได้จากภาพถ่ายตั้งถ้าวัตถุนั้นถูกบังจากด้านบน เช่น วัตถุที่อยู่ใต้แนวของพื้นที่ป่าไม้ ภาพถ่ายเฉียงมีมาตราส่วนของภาพไม่เท่ากันตลอดทั้งภาพ ทำให้ยากต่อการทำรังวัด และไม่สามารถมองเป็นภาพสามมิติ

การบินถ่ายรูปภาพตั้งทางอากาศ

ภาพถ่ายตั้งเป็นภาพที่ใช้ในการรังวัดและการสำรวจ การถ่ายภาพตั้งภูมิประเทศทางอากาศต้องถ่ายในเวลากลางวัน ที่อากาศดีและไม่มีเมฆ กล้องที่ใช้ถ่ายภาพเป็นกล้องแบบเฟรม และถ่ายตามแนวบิน (flight line หรือ flight strip) ต่อเนื่อง ครอบคลุมพื้นที่เหลื่อมกันตามแนวบิน (overlap) ซึ่งจะได้ภาพที่มีส่วนซ้อนกัน $50 - 60\%$ ตามแนวบิน และมีการเหลื่อมกันของแต่ละแนวบิน (sidelap) โดยประมาณ $10 - 30\%$ (รูปที่ 3.3 และ รูปที่ 3.4) ระยะห่างระหว่างการบินถ่ายภาพแต่ละจุดเรียกว่า ฐานบิน (air base) การถ่ายภาพลักษณะนี้ นอกจากจะมั่นใจว่าได้ถ่ายภาพครอบคลุมพื้นที่ทั้งหมดในแนวบินแล้ว บริเวณที่เหลื่อมกันสามารถทำให้ดูภาพเป็นสามมิติได้ (stereoscopic coverage) ซึ่งนำไปใช้ในการขยายปริมาณหมุดหลักฐานในงานคำนวณการสำรวจถ่ายภาพ และใช้ในการทำแผนที่

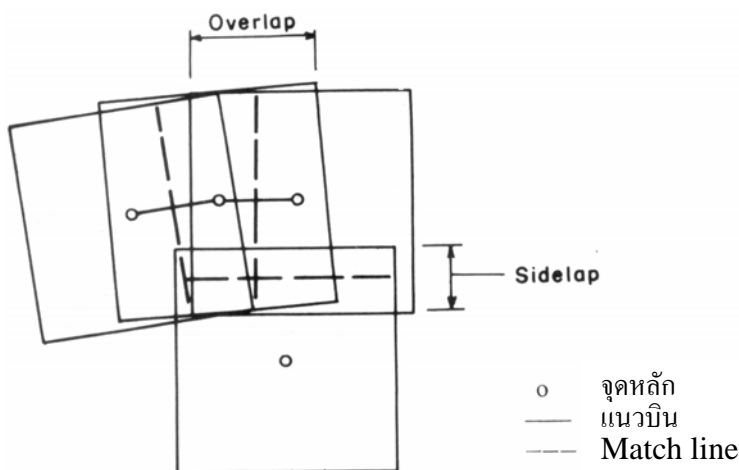
ภาพถ่ายทางอากาศไม่ได้ประกอบด้วยภาพเพียงอย่างเดียว แต่จะมีข้อมูลอื่นๆ ที่สำคัญเกี่ยวกับภาพที่ติดมากับภาพถ่าย ซึ่งจะเห็นได้จากบริเวณขอบภาพ คือ

- หน่วยงานที่ถ่ายภาพ
- เลขที่แนวมิน และเลขที่ภาพถ่ายในแต่ละแนวมิน
- ความยาวโฟกัสของเลนส์
- เวลา และวันที่ขณะถ่ายภาพ
- ความสูงขณะถ่ายภาพ
- จุดวัดระดับ (ลูกน้ำ) ที่วัดระดับความเอียงของภาพในขณะที่ถ่ายภาพ
- อื่นๆ เช่น มาตรฐานส่วน ทิศ



รูปที่ 3.3 การเหลื่อมกันของภาพถ่ายทางอากาศตามแนวมิน

ที่มา : Lillesand and Kiefer, 1994

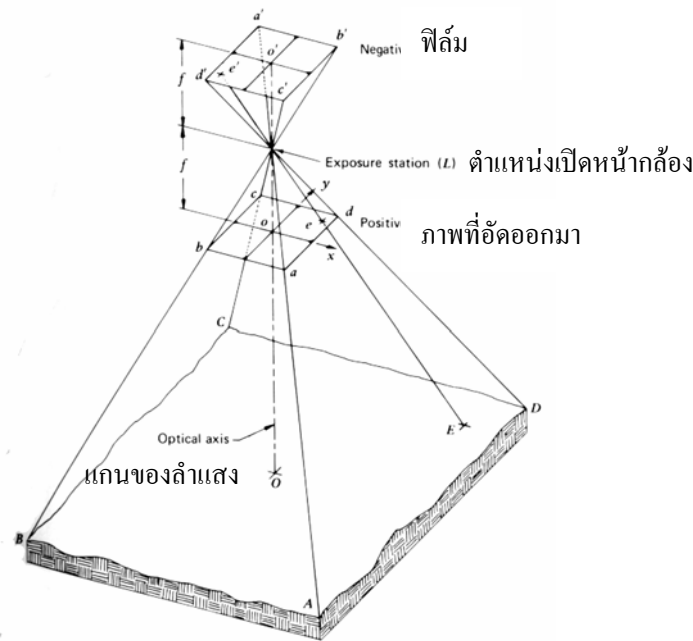


รูปที่ 3.4 การเหลื่อมกันของภาพถ่ายทางอากาศ

ที่มา : Zuidam, 1986

เครื่องหมายและ จุดต่าง ๆ ในภาพถ่าย

การมองภาพสามมิติ จะต้องรู้จักเครื่องหมายต่างๆ ในภาพถ่าย การวัดสิ่งต่างๆ จากภาพถ่ายเดี่ยว เช่น การวัดความยาวของเส้น มุมระหว่างจุด หรือตำแหน่งของจุดบนภาพ ส่วนมากจะอ้างอิงแบบพิกัดฉาก (coordinate axes) ภาพถ่ายดิ่งจริงมีลักษณะทางเรขาคณิตตาม รูปที่ 3.5 แต่ถ้าภาพไม่ดิ่งจริง จะมีจุดที่แตกต่างไปเป็นจุดศูนย์กลางภาพ 3 จุด (รูปที่ 3.6) คือ จุดหลัก (principal point) จุดดิ่ง (nadir point) และจุดไอโซเซนเตอร์ (isocenter) จุดทั้งสามใช้ในการวัดความคลาดเคลื่อนของตำแหน่ง (displacement) จากที่ควรจะเป็นอันเนื่องมาจากสาเหตุต่างๆ ภาพถ่ายดิ่งจริงจะมีเพียงจุดเดียว เพราะจุดทั้งสามจะทับกันตรงจุดศูนย์กลางของภาพ



รูปที่ 3.5 องค์ประกอบพื้นฐานทางเรขาคณิตของภาพถ่ายดิ่ง

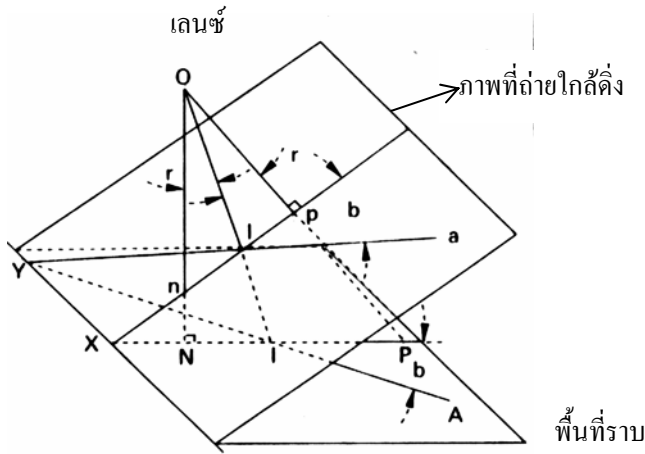
ที่มา : Lillesand and Kiefer, 1994

จุดหลัก (p) คือ จุดปลายของเส้นตั้งฉากจากเลนส์สัมผัสกับพื้นที่รับภาพ ซึ่งเป็นแนวแกนกล้อง จุดนี้เป็นจุดศูนย์กลางทางเรขาคณิตของภาพที่ได้ ไม่ว่าจะภาพหรือเลนส์จะเอียงอย่างไร จุดนี้จะเป็นจุดกลางภาพเสมอ ความบิดเบี้ยวของภาพที่เกิดจากความบิดเบี้ยวเลนส์ จะเกิดขึ้นตามแนวรัศมีจากจุดหลักนี้ (ปกติถ้าเลนส์คุณภาพดีจะไม่มีปัญหานี้)

จุดดิ่ง (n) คือ จุดปลายของเส้นตั้งที่ลากจากเลนส์สัมผัสกับภาพถ่ายทางอากาศ หรือตั้งฉากกับพื้นที่หรือภาพที่ถ่ายดิ่งจริง จุดนี้ไม่สามารถหาได้โดยตรงจากภาพถ่าย จะต้องใช้ข้อมูลอื่นประกอบด้วย ความคลาดเคลื่อนของตำแหน่งของจุดภาพ อันเกิดจากความสูงต่ำของสภาพพื้นที่ที่เกิดขึ้นตามแนวรัศมีจากจุดนี้

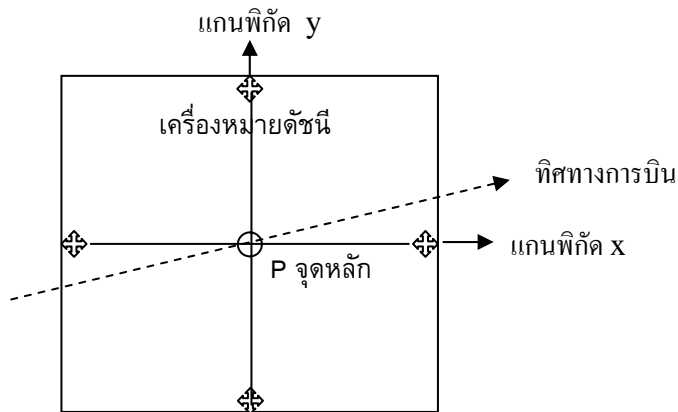
จุดไอโซเซนเตอร์ (i) คือ จุดที่แนวเส้นตรงที่แบ่งครึ่งมุมระหว่างแนวแกนกล้อง กับเส้นตั้งที่ผ่านจุดรวมแสงของเลนส์สัมผัสกับพื้นที่รับภาพ จุดนี้เป็นจุดกึ่งกลางของความคลาดเคลื่อน อันเนื่องมาจากการเอียงของกล้องในขณะที่ถ่ายภาพ (tilt displacement) จุดนี้ไม่สามารถกำหนดได้ทันทีบนภาพถ่าย เพราะขึ้นอยู่กับ การเอียงของเครื่องบิน ดังนั้น โดยทางเทคนิค ภาพที่ใช้ควรเป็นภาพใกล้ดิ่ง

คือ แกนกล้องเอียงไม่เกิน 3° เพื่อไม่ให้ภาพเกิดความคลาดเคลื่อนทางตำแหน่งมาก เพราะจุดไอโซเซนเตอร์จะได้อยู่ใกล้กับจุดหลักมากที่สุด



รูปที่ 3.6 ตำแหน่งของจุดหลัก (p) จุดตั้ง (n) จุดไอโซเซนเตอร์ (i) และแกนพิกัดของภาพถ่ายใกล้ตั้ง ที่มา : McCloy, 1995

เครื่องหมายดัชนี (fiducial marks) หมายถึง เครื่องหมายที่อยู่กึ่งกลางด้านข้างของรูปภาพหรือบนมุมทั้งสี่ของภาพ เครื่องหมายนี้อาจทำเป็นเครื่องหมาย กากบาท จุด ลูกศร หรืออาจเป็นเครื่องหมายอื่นๆ แล้วแต่ชนิดของกล้อง ระบบอ้างอิงสำหรับพิกัดภาพมักจะเป็น ระบบแกนพิกัดฉากที่เกิดจากเส้นโยงเครื่องหมายดัชนีตรงข้ามดังรูป 3.7 ปกติจะถือเอาเส้นโยงเครื่องหมายดัชนีที่อยู่ขนานกับแนวบินเป็นแกน x และค่า x มีเป็นบวกไปตามทิศทางของแนวบิน ส่วน y มีค่าบวกทำมุม 90° ในทิศทางทวนเข็มนาฬิกากับแกน x ซึ่งถือว่าเกิดตั้งฉากกับแนวบิน



รูปที่ 3.7 เครื่องหมายดัชนี จุดหลัก และ แกนพิกัด ของภาพถ่ายเดี่ยว ดัดแปลงจาก Zuidam, 1986

มาตราส่วนของภาพถ่าย

มาตราส่วนของแผนที่ หรือภาพถ่าย แสดงถึง หนึ่งหน่วย (มาตรวัดใดก็ได้) ของระยะทางในภาพถ่าย ต่อหน่วยของระยะทางจริงหนึ่ง ๆ มาตราส่วนอาจแสดงในรูปของ หน่วยสมมูล เศษส่วน หรือ อัตราส่วน เช่น มาตราส่วนของภาพถ่าย 1 มิลลิเมตร = 25 เมตร (หน่วยสมมูล) หรือ $1 / 25,000$ (เศษส่วน) หรือ $1:25,000$ (อัตราส่วน)

สำหรับผู้ที่ไม่คุ้นเคยกับมาตราส่วน มักจะสับสนระหว่างมาตราส่วนเล็ก กับ มาตราส่วนใหญ่ ยกตัวอย่างเช่น ภาพที่มีมาตราส่วน $1:10,000$ ครอบคลุมพื้นที่บางส่วนของเมือง ขณะที่ภาพมาตราส่วน $1:50,000$ จะครอบคลุมพื้นที่ทั้งหมดของเมือง มาตราส่วนใดที่ใหญ่กว่ากัน คำตอบตามความรู้สึกมักจะเป็น ภาพที่ครอบคลุมพื้นที่มากกว่าจะมีมาตราส่วนใหญ่กว่า แต่ความเป็นจริงภาพ ที่มีมาตราส่วนใหญ่กว่า คือ $1:10,000$ เพราะภาพนี้แสดงบริเวณภูมิประเทศที่ใหญ่กว่า และให้รายละเอียดมากกว่าภาพมาตราส่วน $1:50,000$ หลักการง่าย ๆ ก็คือ วัตถุเดียวกันจะมีขนาดเล็กกว่าในภาพที่มีมาตราส่วนที่เล็กกว่า เมื่อเปรียบเทียบกับภาพที่มีมาตราส่วนที่ใหญ่กว่า หรือเปรียบเทียบขนาดของ เศษส่วนของมาตราส่วนก็ได้ เช่น $1 / 50,000$ มีค่าน้อยกว่า คือ มีขนาดเล็กกว่า $1 / 10,000$

มาตราส่วนที่นิยมใช้สำหรับการอ่านและงานแปลความหมายภาพถ่าย จะเป็นมาตราส่วนของภาพถ่ายถึง ระดับความสูงต่ำของภูมิประเทศจะทำให้มาตราส่วนของภาพถ่ายเปลี่ยนแปลงไป เช่น ในบริเวณที่เป็นภูเขา ยอดเขาอยู่ใกล้กล้องถ่ายภาพมากกว่าหุบเขา ดังนั้น มาตราส่วนบริเวณยอดเขา จึงใหญ่กว่ามาตราส่วนบริเวณหุบเขาในภาพเดียวกัน มาตราส่วนของภาพถ่ายจึงจะสม่ำเสมอใน เฉพาะพื้นที่ราบเท่านั้น ดังนั้น มาตราส่วนของภาพถ่ายทางอากาศทั้งภาพ จึงเป็นค่ามาตราส่วนโดยเฉลี่ย ซึ่งเรียกว่า "Representative fraction" ซึ่งมีวิธีการคำนวณได้ดังนี้

1) ในกรณีที่ทราบค่าความยาวโฟกัสของเลนส์ของกล้อง (f) กับ ความสูงเฉลี่ยของ เครื่องบินที่บินเหนือภูมิประเทศ (H')

$$\text{มาตราส่วน} = \text{ความยาวโฟกัส} / \text{ความสูงเฉลี่ยของเครื่องบินเหนือภูมิประเทศ}$$

2) ในกรณีที่สามารถวัดระยะระหว่างจุด 2 จุดบนภาพถ่ายทางอากาศ และ ระยะทางจริง ในภูมิประเทศ

$$\text{มาตราส่วน} = \text{ระยะบนภาพถ่าย} / \text{ระยะทางในภูมิประเทศจริง}$$

3) ในกรณีที่มีแผนที่ภูมิประเทศที่ครอบคลุมพื้นที่บริเวณเดียวกันกับภาพถ่ายทางอากาศ

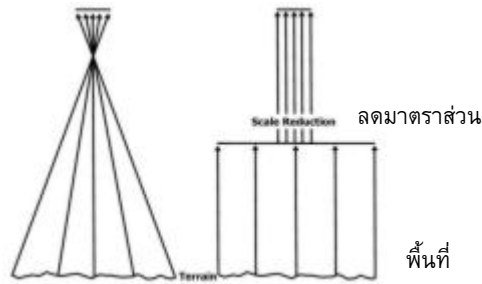
$$\text{มาตราส่วน} = \text{มาตราส่วนของแผนที่} \times \text{ระยะบนภาพถ่าย} / \text{ระยะบนแผนที่}$$

4) ในกรณีที่ไม่สามารถวัดระยะที่ถูกต้องในสภาพภูมิประเทศ เราสามารถคำนวณหา มาตราส่วนของภาพถ่ายทางอากาศ ด้วยวิธีการวัดระยะความยาววัตถุที่ปรากฏบนภาพถ่าย เช่น ความยาวของรถยนต์ ความกว้างของรางรถไฟ ระยะห่างระหว่างเสาโทรเลขหรือเสาไฟฟ้า แล้วเทียบกับค่า ความยาวมาตรฐานของวัตถุนั้น ในหน่วยการวัดเดียวกัน มาตราส่วนที่ได้เป็นมาตราส่วนเฉพาะจุด (point scale) ของบริเวณที่ทำการวัดระยะ

$$\text{มาตราส่วน} = \text{ขนาดของวัตถุที่วัดได้บนภาพถ่าย} / \text{ขนาดมาตรฐานของวัตถุที่เป็นจริง}$$

ความบิดเบี้ยวและความคลาดเคลื่อนทางตำแหน่งของภาพถ่ายทางอากาศ

ภาพถ่ายทางอากาศแตกต่างจากแผนที่ เนื่องจากวัตถุและลักษณะภูมิประเทศบนแผนที่ มีความถูกต้องทั้งทางตำแหน่ง และรูปร่างลักษณะเหมือนกับที่ปรากฏในสภาพจริง ยกเว้น ในมาตราส่วนที่ต่างกัน ทั้งนี้ เนื่องจากแผนที่ เป็นการถ่ายทอดจุดในลักษณะแนวตั้ง (orthographic) และใช้มาตราส่วนคงที่ในการแสดงวัตถุนั้น ในทางตรงกันข้ามกับภาพถ่ายทางอากาศ ซึ่งการถ่ายทอดตำแหน่งเป็นแบบการรวม และกระจายจากจุดศูนย์กลาง (central projection) ดังรูปที่ 3.8



กระจายจากจุดศูนย์กลาง กระจายตามแนวตั้ง

รูปที่ 3.8 การถ่ายทอดจุดในลักษณะกระจายจากจุดศูนย์กลางและจากแนวตั้ง

ที่มา : Paine, 1981

สาเหตุการเกิดความบิดเบี้ยวและความคลาดเคลื่อนทางตำแหน่งของภาพ มีดังนี้ คือ

สาเหตุของความบิดเบี้ยว

1. การยืดหดของฟิล์มหรือกระดาษอัดรูป
2. การสะท้อนของคลื่นแสงในบรรยากาศ
3. ภาพไหว
4. การบิดเบี้ยวของเลนส์

สาเหตุของการเคลื่อนของตำแหน่ง

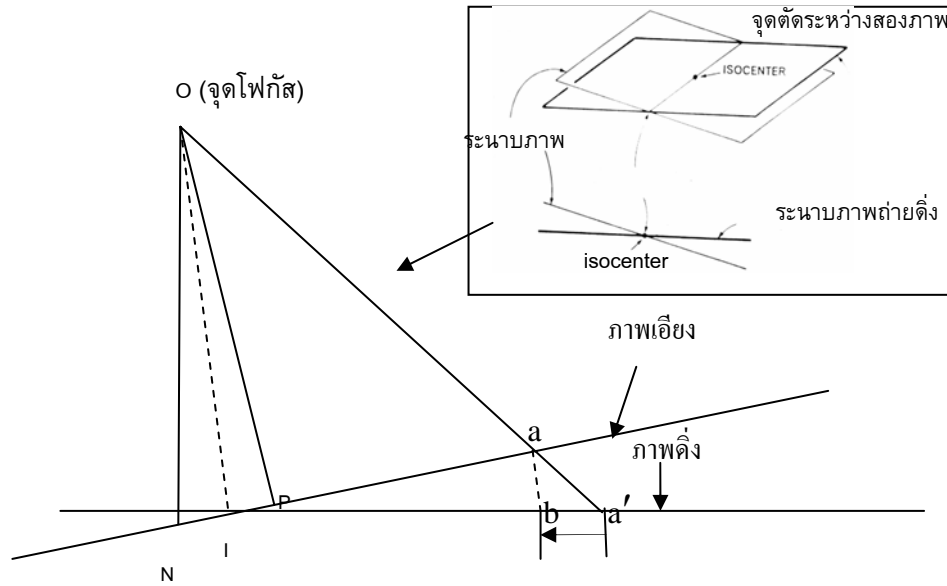
1. ความโค้งของผิวโลก
2. การเอียงของกล้อง
3. ความสูงต่ำของสภาพภูมิประเทศและ -
ความสูงของวัตถุ

โดยปกติการบิดเบี้ยวของภาพจะเกิดขึ้นน้อยมาก ถ้าใช้วัสดุและกล้องที่มีคุณภาพดี แต่ความคลาดเคลื่อนที่เกิดจากระบบการถ่ายภาพที่มีจุดโฟกัสอยู่ที่จุดกึ่งกลางเลนส์ ยังมีการเคลื่อนของตำแหน่ง ซึ่งจะเกิดในแนวรัศมีจากจุดกลางภาพ (radial displacement) เพราะเมื่อถ่ายภาพดึงเหนือศูนย์กลางภาพ ทำให้ระยะทางจากกล้องถึงพื้นเพิ่มขึ้น ตามรัศมีออกจากศูนย์กลางภาพ ลักษณะเช่นนี้จะเกิดกับภาพทุกภาพ แต่จะลดลงเมื่อถ่ายภาพในระดับที่สูงขึ้น

ความคลาดเคลื่อนทางตำแหน่งที่เกิดจากการเอียงของเครื่องบิน

ความคลาดเคลื่อนทางตำแหน่งของภูมิประเทศ ที่เกิดจากการเคลื่อนที่ของเครื่องบิน มักจะเกิดจากการเอียงตัวของเครื่องบิน ภาพถ่ายภูมิประเทศที่ได้ จะมีลักษณะคล้ายภาพถ่ายเฉียงต่ำเล็กน้อย ความคลาดเคลื่อนแบบนี้โดยทั่วไป เกิดตามแนวแกนของปีกเครื่องบิน หรือตามแนวมิน ระยะคลาดเคลื่อนในลักษณะดังกล่าว จะเกิดตามแนวรัศมีจากจุดไอโซเซนเตอร์ของภาพ ทำให้ตำแหน่งจริงของวัตถุ เคลื่อนเข้าหาจุดไอโซเซนเตอร์ในส่วนบนของภาพ และจะเคลื่อนออกไปจากจุดไอโซเซนเตอร์

ถ้าจุดภาพนั้นอยู่ส่วนล่างของภาพ ดังรูปที่ 3.9 ดังนั้นถ้าเราทราบทิศทางของการเอียงตัวของเครื่องบิน เราก็จะแก้ไขภาพให้ถูกต้องได้



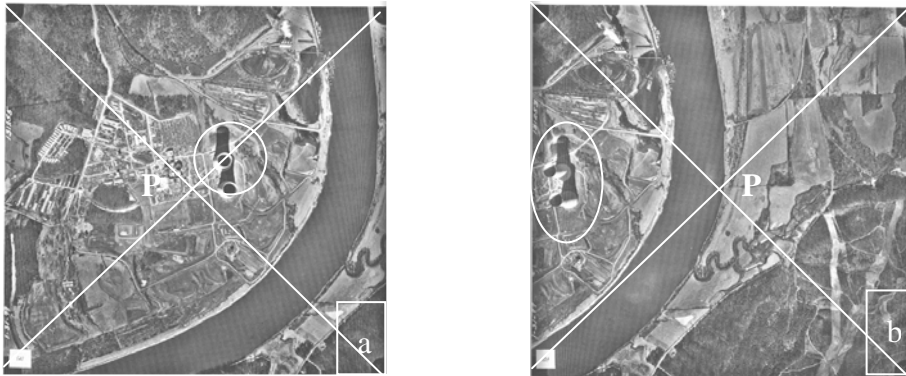
รูปที่ 3.9 การเคลื่อนของตำแหน่งเนื่องจากการเอียงของเครื่องบิน จุด a แทนจุดภาพของพื้นที่บนภาพที่เอียง ส่วน a' แทนจุดภาพของพื้นที่เดียวกันบนภาพตั้ง
ดัดแปลงจาก McCloy, 1995

จุด a บนภาพที่เอียงได้เคลื่อนตำแหน่งจาก จุด a' ไปยัง b เข้าหาจุดไอโซเซ็นเตอร์ ฉะนั้นตำแหน่งของจุดภาพที่แท้จริงจะเคลื่อนในแนวรัศมีเข้าใกล้จุดไอโซเซ็นเตอร์เท่ากับระยะทาง ba' การเคลื่อนตำแหน่งของวัตถุบนภาพดังกล่าวเกิดขึ้นทั้งในส่วนบนและส่วนล่างของภาพจากจุดไอโซเซ็นเตอร์ และมีทิศทางการเคลื่อนไปในทางตรงข้าม การหาค่าเฉลี่ยของมาตราส่วนอาจทำได้โดยการวัดระยะห่างระหว่างจุดภาพ 2 จุด ที่ห่างจากจุดไอโซเซ็นเตอร์และอยู่ในแนวรัศมีตรงข้าม หาดด้วยระยะจริงของจุดทั้งสองในพื้นที่จริง จะเป็นการลดการผิดพลาดให้น้อยลง

ความคลาดเคลื่อนทางตำแหน่งที่เกิดจากความสูงของวัตถุ

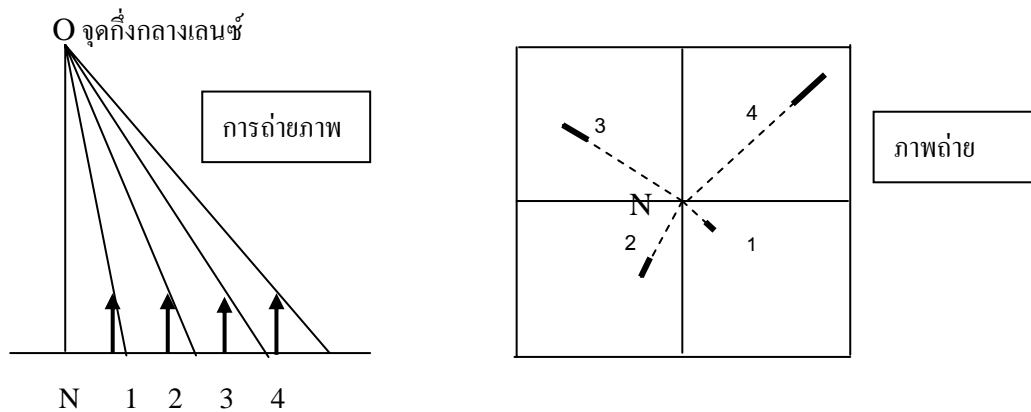
ลักษณะความคลาดเคลื่อนแบบนี้ นับว่ามีความสำคัญในกระบวนการวัดจากภาพ **รูปที่ 3.10** แสดงการเคลื่อนของตำแหน่งอันเนื่องมาจากความสูงของปล่องทำความเย็นของโรงไฟฟ้าปรมาณู ปล่องทำความเย็นที่ถ่ายใกล้กับจุดหลัก มีการเคลื่อนของตำแหน่งน้อยกว่าปล่องทำความเย็นที่ถ่ายไกลจากจุดหลัก

การเคลื่อนของตำแหน่งนี้ เกิดในแนวรัศมีจากจุดตั้ง **รูปที่ 3.11** แสดงให้เห็น ระยะการเคลื่อนของตำแหน่ง ผันแปรโดยตรงกับระยะห่างจากจุดตั้งถึงวัตถุนั้น จากรูป วัตถุที่มีความสูงเท่ากันแต่อยู่ห่างจากจุดตั้งในระยะทางต่างกัน วัตถุตำแหน่งที่ 4 ซึ่งอยู่ไกลจากจุดตั้งมากที่สุด จะมีการเคลื่อนของตำแหน่งมากกว่าวัตถุตำแหน่งที่ 3 2 1 ซึ่งอยู่ห่างจากจุดตั้งน้อยลงตามลำดับ



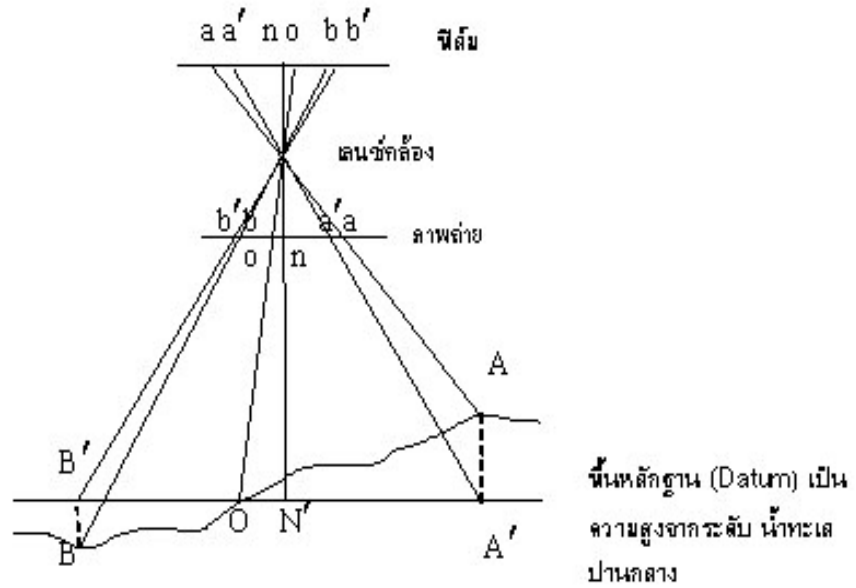
รูปที่ 3.10 การเคลื่อนของตำแหน่งอันเนื่องมาจากความสูง ตัวอย่างจากปล่องทำความเย็นของ โรงไฟฟ้าปรมาณูที่อยู่ ใกล้กับจุดหลัก (a) และ ไกลจากจุดหลัก (b)

ที่มา : Lillesand and Kiefer, 1994



รูปที่ 3.11 การเคลื่อนของตำแหน่งที่เกิดจากความสูงของวัตถุเกิดในแนวนอนจากจุดตั้ง ดัดแปลงจาก www.Geog.uscb.edu

การเคลื่อนของตำแหน่งที่อยู่ในแนวนอนจากจุดตั้ง จะถอยเข้าหรือออกจากจุดตั้ง ขึ้นอยู่กับระดับความสูงของวัตถุนั้น เมื่อเทียบกับจุดตั้ง และพื้นหลักฐาน ดังรูป 3.12 จะเห็นว่า ถ้าพื้นหลักฐานอยู่บนจุดตั้ง จุดที่อยู่สูงกว่าจุดตั้ง (A) จะเคลื่อนห่างจากจุดตั้ง (a) และจุดที่อยู่ต่ำกว่าจุดตั้ง (B) จะมีการเคลื่อนตำแหน่งเข้าหาจุดตั้ง (b)



รูปที่ 3.12 ทิศทางการเคลื่อนที่จากตำแหน่งของพื้นที่ที่อยู่สูงกว่าและต่ำกว่าพื้นหลักฐานและจุดตั้ง
 ดัดแปลงจาก www.Geog.uscb.edu

การเคลื่อนที่ของตำแหน่งเนื่องจากความสูงของวัตถุสามารถใช้ในการหาตำแหน่งจุดตั้งได้
 เนื่องจากการเคลื่อนที่ของตำแหน่งนี้เป็นรัศมีออกจากจุดตั้ง ดังนั้น ถ้าเราขยายการเคลื่อนที่ของตำแหน่ง
 ของตึกที่อยู่ในตำแหน่งแตกต่างกัน จุดตัดของเส้นก็จะเป็น จุดตั้ง

การเคลื่อนที่ของตำแหน่งแบบนี้เกิดจากระบบการถ่ายภาพรวมกับความสูงต่ำของพื้นที่ แต่
 ลักษณะนี้ให้ประโยชน์หลายอย่าง คือ ทำให้สามารถเห็นภาพเป็นสามมิติ (stereo viewing) ทำให้
 สามารถวัดความสูงของวัตถุได้ และสามารถทำแผนที่ภูมิประเทศได้

การวัดความสูงของวัตถุจากภาพเดี่ยว

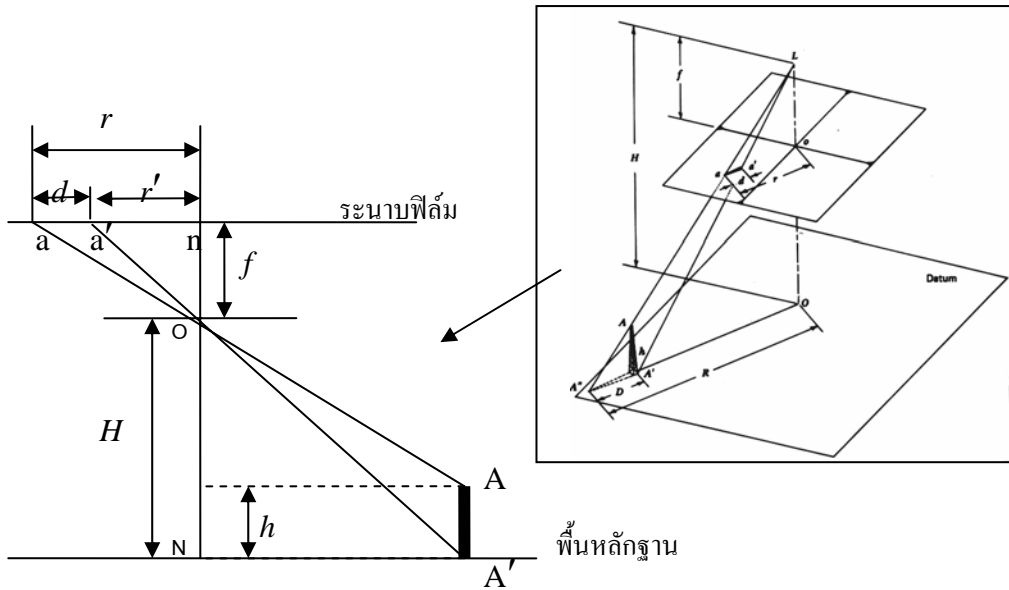
ภาพถ่ายเดี่ยวสามารถนำมาใช้วัดความสูงของวัตถุได้ ดังแสดงในรูปที่ 3.13

จากรูป 3.13 แสดงให้เห็นจุด A ได้เคลื่อนออกไปจากตำแหน่ง A' ซึ่งอยู่บนพื้นหลักฐานไปตามแนว
 รัศมีจากจุดตั้ง เป็นระยะเท่ากับ d หรือ (r ลบด้วย r') ซึ่งเราสามารถวัดการเคลื่อนที่ของตำแหน่ง (d)
 ได้จากรูปภาพ ค่า d หาได้จาก

$$d = r h / H$$

- โดยที่ d = ระยะการเคลื่อนที่ตำแหน่งเนื่องจากความสูง
- r = ระยะตามแนวรัศมีในภาพถ่ายจากจุดตั้งไปยังยอดวัตถุที่พิจารณา
- h = ความสูงของวัตถุเหนือพื้นหลักฐาน
- H = ความสูงของการบินถ่ายภาพเหนือพื้นหลักฐาน

หรือ ถ้าเราทราบค่า d โดยการวัดจากภาพถ่าย เราก็สามารถที่จะคำนวณความสูงของวัตถุเหนือพื้น
 หลักฐานได้ (h)



รูปที่ 3.13 เรขาคณิตของการเคลื่อนตำแหน่งจากความสูง d เป็นระยะที่เคลื่อนที่เนื่องจากความสูงของวัตถุ

ดัดแปลงจาก Lillesand and Kiefer, 1994

การหาความสูงของวัตถุจากภาพถ่าย ภาพที่นำมาใช้ต้องมีคุณสมบัติ ดังนี้

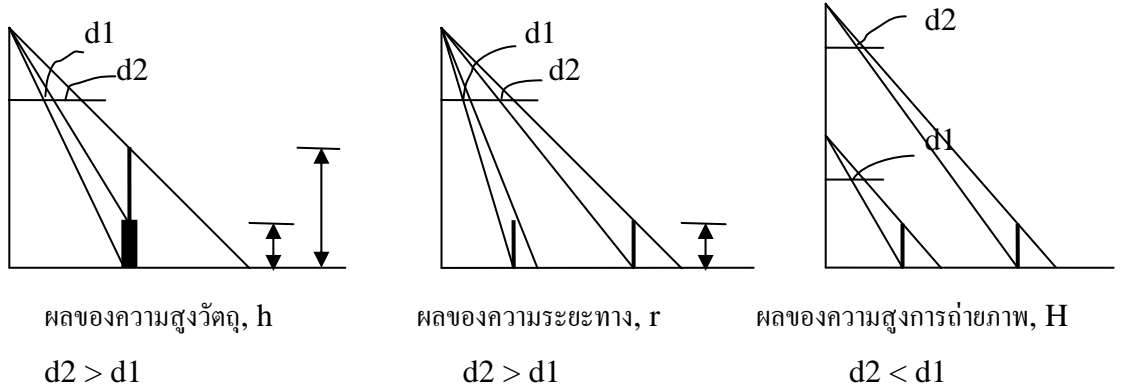
- ภาพต้องมีมาตราส่วนค่อนข้างใหญ่
- วัตถุต้องอยู่บนพื้นหลักฐานเดียวกับจุดตั้งหรือจุดหลัก
- ภาพถ่ายต้องเป็นภาพถ่ายตั้ง
- ยอดและฐานวัตถุต้องเห็นได้ชัดเจนในภาพ
- วัตถุต้องฉายตั้งจากพื้นหลักฐาน
- การเคลื่อนของตำแหน่งต้องเบนออกจากจุดหลัก และจุดยอดต้องทอดตัวออกจากจุดกึ่งกลางภาพไปไกลกว่าฐานของภาพ

จะเห็นว่าการวัดความสูงของวัตถุ แม้ว่าทำได้โดยการวัดจากภาพถ่ายเดี่ยว แต่ก็มีข้อจำกัดทางด้านกรถ่ายภาพมาก การวัดจากภาพคู่สามมิติจะมีข้อจำกัดน้อยกว่า เพราะค่าที่วัดได้จะเป็นค่าสัมพัทธ์ หรือเป็นความแตกต่างระหว่างค่าของความสูง ซึ่งสามารถนำไปเทียบเป็นค่าที่ต้องการได้ รายละเอียดของการคำนวณ หาได้จากหนังสือที่เขียนเกี่ยวกับภาพถ่ายทางอากาศ (Lillesand and Kiefer, 1994 ; McCloy, 1995 ; Paine, 1981)

อย่างไรก็ตาม จากสมการข้างบนนี้ สามารถสรุปเป็นกฎได้ 3 ข้อ คือ (รูปที่ 3.14)

1. ค่า d เป็นสัดส่วนโดยตรงกับ ความสูงของวัตถุ (h) เช่น ภูเขาที่สูง 1000 ฟุต ย่อมมีระยะการเคลื่อนตำแหน่งเป็นสองเท่าของภูเขาที่สูง 500 ฟุต
2. ค่า d เป็นสัดส่วนโดยตรงกับ ระยะทางจากวัตถุถึงจุดตั้ง (r) เช่น ในระดับความสูงของวัตถุที่เท่ากัน จุดภาพที่ห่างจากจุดตั้งเป็นระยะ 4 นิ้ว ย่อมมีการเคลื่อนตำแหน่งเป็นสองเท่าของจุดภาพที่ห่างจากจุดตั้ง 2 นิ้ว และที่จุดตั้งจะไม่มีการเคลื่อนของตำแหน่ง

3. ค่า d เป็นสัดส่วนโดยกลับกับความสูงของกล้องเหนือพื้นดิน ฉะนั้นจึงแทบไม่มีการเคลื่อนของตำแหน่งของจุดภาพ ถ้าหากความสูงของการถ่ายภาพสูงมากๆ เช่น ถ่ายจากสถานีอวกาศ



รูปที่ 3.14 ผลของความสูงวัตถุ ระยะทาง และ ความสูงการถ่ายภาพ ที่มีต่อการเคลื่อนของตำแหน่งของวัตถุในภาพ จากการถ่ายภาพแบบมีจุดศูนย์กลางกลางภาพ
ดัดแปลงจาก WWW.Geog.uscb.edu

โดยสรุป ภาพถ่ายทางอากาศเป็นเทคนิคการสำรวจระยะไกลที่มีมานานตั้งแต่อดีต และเปรียบเสมือนกระดูกสันหลังของการสำรวจระยะไกลเพราะสามารถหาภาพได้ทั่วไป ภาพแสดงลักษณะทางเรขาคณิตที่เหมือนจริง เอาไปใช้ได้อย่างหลากหลายและราคาไม่แพง อย่างไรก็ตามภาพถ่ายทางอากาศก็มีข้อจำกัด เช่น ภาพถ่ายทางอากาศได้มายาก เก็บรักษายาก จัดการยาก ปรับแต่งยาก และแปลความหมายได้จำกัด ในปัจจุบันเทคนิคการถ่ายภาพด้วยระบบตัวเลขได้มีการประยุกต์ใช้กันมากขึ้น